

DAFTAR PUSTAKA

- Bekti Harapan, Samudra, 2009. “*Pencarian Shortest Path Dinamik dengan Algoritma Bellman-Based Flood Fill dan Implementasinya pada Robot Micromouse*”, Skripsi, Sekolah Teknik Elektro dan Informatika (STEI), Institut Teknologi Bandung (ITB), Bandung.
- Braunl, Thomas, 2008. “*Embended Robotics : Mobile Robot Design and Application with Embedded System*”. Perth: Springer.
- Darmawan, Arif, 2010. “*Penerapan Algoritma Pledge untuk Menyelesaikan Maze pada Line Follower Robot*”, Skripsi, Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS), Institut Teknologi Sepuluh November (ITS), Surabaya.
- Fahmizal, 2011. “*Implementasi Sistem Navigasi Behavior Based dan Kontroler PID pada Manuver Robot Maze*”, Skripsi, Fakultas Teknologi Industri (FTI), Institut Teknologi Sepuluh November (ITS), Surabaya.
- Hartanto, Thomas Wahyu Dwi., Y. Wahyu Agung Prasetyo, 2002. “*Analisis dan Desain Sistem Kontrol dengan Matlab*”. Yogyakarta: Andi.
- Iqbal, Muhammad, 2009. “*Penerapan Algoritma Maze Mapping untuk Menyelesaikan Maze pada Line Follower Robot*”, Skripsi, Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS), Institut Teknologi Sepuluh November (ITS), Surabaya.
- McCabe, Patrick. “*How To Have a Robot Maze Solve*”. Diakses pada 13 Februari 2014. Dari <http://www.patrickmccabemakes.com/PatrickMcCabeMakes/Mazesolving.html>

Philips, Charles L., Harbor, Royce D., Widodo RJ, 1996. "*Sistem Kontrol : Dasar-dasar*". Jakarta: PT Prenhallindo.

Rahman, Abdullah, 2010. "*Penerapan Algoritma Flood Fill untuk Menyelesaikan Maze pada Line Follower Robot*", Skripsi, Politeknik Elektronika Negeri Surabaya (PENS), Institut Teknologi Sepuluh November (ITS), Surabaya.

Sigit, Riyanto, 2007. "*Robotika, Sensor & Aktuator*". Surabaya: Graha Ilmu.

Vannoy II, Richard T, 2009. *Design a Line Maze Solving Robot : Teaching a*

Robot to Solve a Line Maze. Diakses 09 Februari 2014. Dari

<http://www.richardvannoy.info/line-maze.php>

_____. *Datasheet ATmega32*.

_____. *Datasheet IC 4052*.

