

## DAFTAR PUSTAKA

- Bolton, W. (1996). *Mechatronics, Control Systems in Mechanical and Electrical Engineering*. Addison Wesley Publishing Co.
- Dzulkarnain, A. D., Dewantara, B. S. B., & Besari, A. A. (2011). Pengendalian Robot Lengan Beroda Dengan Kamera Untuk Pengambilan Obyek. Diambil dari <https://core.ac.uk/download/pdf/12344327.pdf>
- Pitowarno, E. (2006). Robotika desain, kontrol, dan kecerdasan buatan. Yogyakarta: Andi.
- Wardhana, L. (2015). *Belajar Sendiri Mikrokontroler AVR Seri ATmega8535 : Simulasi, Hardware, dan Aplikasi*. Andi. Diambil dari <https://openlibrary.telkomuniversity.ac.id/pustaka/99907/belajar-sendiri-mikrokontroler-avr-seri-atmega8535-simulasi-hardware-dan-aplikasi.html>
- Prambudi, W. S., & Sumanang, N. M. A. (2014). Implementasi Fuzzy-Pd Untuk Menentukan Posisi Obyek Pada Model Simulasi Robot Arm Manipulator 3 Dof (Degree Of Freedom) Dalam Bidang 2 Dimensi.
- Nurdinsidiq, M., & Sutopo, B. (2001). Pengendalian Lengan Robot Berbasis Mikrokontroler AT89C51 Menggunakan Transduser Ultrasonik.