

DAFTAR PUSTAKA

- Af'idah, D. I., Rochim, A. F., & Widiyanto, E. D. (2014). Perancangan Jaringan Sensor Nirkabel (JSN) untuk Memantau Suhu dan Kelembaban Menggunakan nRF24L01+. *Jurnal Teknologi dan Sistem Komputer*, 2(4), 267–276. <https://doi.org/10.14710/JTSISKOM.2.4.2014.267-276>
- Ali, M. (2012). Modul kuliah sistem kendali terdistribusi “konsep dasar sistem kontrol.” *Pendidikan Teknik Elektro Fakultas Teknik Universitas Negeri Yogyakarta*, 1(1), 0–7.
- Bailey, J. N. (2010). Design of a Low Cost Powered R/C Combat Airplane and Manufacturing Plan. *California Polytechnic State University, Senior project for Bachelor of science in Manufacturing Engineering*, V(1), 79.
- Didik Setyo Purnomo, ST, M.Eng, Anggota IEEE, Nu Rhahida Arini, ST, M.T, I. Z., & Arini, N. R. (2015). Kestabilan Pada Model Pesawat Terbang “Amimorphtorch.” *Department of Mechatronics Engineering, Electronics Engineering Polytechnic Institute of Surabaya (EEPIS), EEPIS Campus Sukolilo, Surabaya 60111, Indonesia.*, VI(6), 0–6.
- F.D. Rumagit, J.O. Wuwung, S.R.U.A. Sompie, B. S. N. (2015). Perancangan Sistem Switching 16 Lampu Secara Nirkabel Menggunakan Remote Control. *Jurusan Teknik Elektro-FT, UNSRAT*, V(5), 1–5.
- Fajriansyah, B., Ichwan, M., & Susana, R. (2016). Evaluasi Karakteristik XBee Pro dan nRF24L01+ sebagai Transceiver Nirkabel. *ELKOMIKA*, 4(1), 2459–9638.
- FASI. (2006). Aeromodelling. Diambil 21 Januari 2017, dari www.aeromodelling.or.id
- Fauziah, R. (2013). Analisa Dan Simulasi Model Quaternion Untuk Keseimbangan Pesawat Terbang. *Jurusan Matematika, Fakultas MIPA, Institut Teknologi Sepuluh Nopember (ITS)*, 1(1), 1–6.
- Fikri, M., Prasetio, B., & Maulana, R. (2017). Perancangan Dan Implementasi Real Segway Pada Skateboard Roda Satu Menggunakan Gyroscope Dan Accelerometer. *J-Ptiik*, 1(1), 1–9. Diambil dari <http://j-ptiik.ub.ac.id/index.php/j-ptiik/article/view/12>
- Gemilang, Y. R., & Suprianto, B. (2016). Kendali Jarak Jauh Uav (Unmanned Aerial Vehicle) Tipe Quadcopter Menggunakan Transceiver Nrf24l01 + Beserta Job Sheet Uji Coba. *Teknik Elektro, Fakultas Teknik, Universitas Negeri Surabaya*, 5(3), 861–866.
- Girsang, W. S., & Batubara, F. R. (2014). Perancangan dan implementasi pengendali pintu pagar otomatis berbasis arduino. *Singuda Ensikom*, 7(2), 105–112.
- Kadir, A. (2016). *From Zero to a Pro Arduino*. (T. A. Prabawati, Ed.) (I). Yogyakarta: Andi Yogyakarta.

- Kristyabudi, H. N. P. (2016). Tugas akhir sistem kendali remote control mini-blimp menggunakan android smartphone dengan komunikasi bluetooth berbasis mikrokontroler. *Jurusan Teknik Elektro Fakultas Sains Dan Teknologi Universitas Sanata Dharma, I(1)*, 0–70.
- Lema, R. A. N. (2016). Flight Controller Pada Sistem Quadcopter Menggunakan Sensor IMU (Inertial Measurement Unit) Berbasis Mikrokontroler Amega 2560. *jurnal teknik elektro universitas sanata dharma, 116*(universitas sanata sdharma), 116.
- Miraza, R. S., & Isranuri, I. (2012). Udara Dengan Menggunakan Software Berbasis. *e-Dinamis, I(1)*, 0–10.
- Muslih, M. T., & Purnama, B. E. (2013). Pengembangan Aplikasi Sms Gateway Untuk Informasi Pendaftaran Peserta Didik Baru Di Sman 1 Jepara Muhammad Taufiq Muslih 1), Bambang Eka Purnama 2), 50–55.
- Nindyowati, M. H. (2016). Tingkat Kecemasan Atlet Aeromodelling Kelas Free Flight Setelah Mengalami Cedera Bahu Menjelang Pertandingan Di Ist Akprind Flying Contest (Ifc) Tahun 2016. *Program Studi Ilmu Keolahragaan Fakultas Ilmu Keolahragaan Universitas Negeri Yogyakarta 2016, 3(111)*, 42–92.
- Ningsih S, M., & Isranuri, I. (2012). Analisa kekuatan material expanded polyolefin (epo) foam pada pesawat aeromodelling melalui uji tarik dan impak. *Jurnal e-Dinamis, I(1)*, 55–61.
- PB FASI. (2009). Buku Panduan Aeromodelling Indonesia. Diambil 21 Januari 2017, dari www.aeromodelling.or.id
- Rizki Fauziah, K. (2013). Analisa Dan Simulasi Model Quaternion Untuk Keseimbangan Pesawat Terbang. *Jurusan Matematika, Fakultas MIPA, Institut Teknologi Sepuluh Nopember (ITS), 6*(institut Teknologi Sepuluh Nopember (ITS)), 6.
- Sihotang, J. (2015). Aeromodelling Research And Development Center. *Universitas Gunadarma, I(1)*, 2030–3024.
- Standar, T., Mata, M., & Mdtpu, P. (2014). 121 relevansi materi ekstrakurikuler aeromodelling terhadap standar materi mata pelajaran mdtpu. *Mechanical Engineering Education, I(1)*, 121–127.
- Sudarto, F., Sudaryono, & Kusumah, H. (2013). Kendali Mobil Remote Control Menggunakan Handphone Android. *Jurusan Sistem Komputer, STMIK Raharja, I(1)*, 1–10. Diambil dari <http://siskom.undip.ac.id/citacee/index.php/citacee/2013/paper/view/6>
- Susilo, A. (2016). Pengembangan Sistem Autopilot Pada Wahana Udara Tanpa Awak Fixed Wing PROTO-03. *Fakultas Teknik Prodi Teknik Elektro, I(1)*, 72. Diambil dari <http://digilib.unila.ac.id/21158/>
- Taryana, N., Nataliana, D., & Ananda, A. R. (2015). Pendeteksi Sikap pada Model Wahana Terbang menggunakan Inertial Measurement Unit. *ELKOMIKA, 3(1)*, 2338–8323.



Tunder Tiger Corporation. (2012). *PRO engine instruction*. Hongkong.

Widodo, R. N. S., Santoso, P., & Khoswanto, H. (2013). Aplikasi Android Untuk Remote Control Quadcopter. *Dimensi Teknik Elektro*, 1(1), 7–11. Diambil dari <https://www.scribd.com/document/324884164/Quadcopter-Remote-control>

