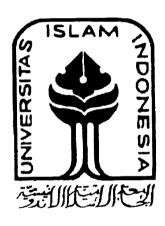
SIMULASI PENGENDALI SUHU BOILER PADA PLTU MENGGUNAKAN LOGIKA FUZZY

TUGAS AKHIR

Diajukan Sebagai Salah Satu Syarat Untuk Memperoleh Gelar Sarjana Pada Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknologi Industri Universitas Islam Indonesia



Oleh:

Nama

: INDRA JAYA

No. Mahasiswa

: 99 524 121

JURUSAN TEKNIK ELEKTRO
FAKULTAS TEKNOLOGI INDUSTRI
UNIVERSITAS ISLAM INDONESIA
YOGYAKARTA

2008

HALAMAN PENGESAHAN PEMBIMBING

SIMULASI PENGENDALI SUHU BOILER PADA PLTU MENGGUNAKAN LOGIKA FUZZY



Jogjakarta, 14 November 2007

Pembimbing 1,

(Ir. Budi Astuti, MT)

Pembimbing 2,

(Dwi Ana Ratna wati, ST)

LEMBAR PENGESAHAN PENGUJI SIMULASI PENGENDALI SUHU BOILER PADA PLTU MENGGUNAKAN LOGIKA FUZZY

Oleh:

Nama

: Indra Jaya

No. Mahasiswa

: 99 524 121

Telah dipertahankan di Depan Sidang Penguji sebagai Salah Satu Syarat untuk Memperoleh Gelar Sarjana Teknik Elektro

Fakultas Teknologi Industri Universitas Islam Indonesia

Yogyakarta, 2 Januari 2008

Tim Penguji

Tito Yuwono, ST.MSc.

Ketua

Dwi Ana Ratna Wati, ST

Anggota I

Medilla Kusriyanto, ST

Anggota II

Mengetahui,

Ketua Jurusan Teknik Elektro Fakultas Teknologi Industri

Universitas Islam Indonesia

* YOGYAKARTA →

wono, ST.MSc.)

Persembahanku

Dongan ponuh rasa hormat dan bakti socara khusus, Tugas Akhir ini kupersombahkan persombahkan kepada almarhum ayahanda La Odo Idira. Ayah dan Pahlawan dalam hidupku. Di pusaranmu yang dingin selalu melahirkan ide-ide dan aku menceba untuk menggalinya dan mengabdikannya untuk anak cucumu di masa depan. Ibunda Wa ode Haminah yang dengan penuh kesabaran membesarkan kami dalam kemiskinan materi tapi bukan dalam kekerdilan jiwa. Kakak-kakakku tercinta almarhum kak Horman, kak Idham, kak Rahman, kak Rahim, kak Yukur, dan kak Wati. Persaudaraan dan kebersamaan kita adalah yang terbaik.

Sherly yang telah menemani di masa-masa perjuangan dengan ointa dan kasih sayang.

MOTTO

Sesungguhnya Allah tidak akan mengubah keadaan suatu kaum, sebelum kaum itu sendiri mengubah apa yang ada pada diri mereka

(QS. Ar-Ra'd [13]: 11)

Sukses tidak tergantung pada keadaan tapi pada keputusan yang kita ambil. Jangan pernah menyerah pada keadaan (Kak Herman)

Menerima suatu hal itu tidak mudah. Mudah tidak ada dalam hidup orang dewasa. Dalam hidup yang menyedihkan ini kita harus membuang beberapa hal (Indra)

KATA PENGANTAR

بهمالة الزحن الرحيم

Assalamu'alaikum Wr. Wb.

Alhamdulillah, Segala puji dari Allah SWT semesta Alam serta shalawat dan salam atas Nabi Muhammad SAW. Atas rahmat dan taufik-Nya penulis dapat menyelesaikan tugas akhir dengan judul "SIMULASI PENGENDALI SUHU BOILER PADA PLTU MENGGUNAKAN LOGIKA FUZZY" dapat diselesaikan dengan baik meskipun tidak sesempurna seperti yang di inginkan.

Adapun maksud dan tujuan penyusunan tugas akhir ini adalah untuk melengkapi salah satu syarat dalam menempuh gelar Sarjana pada Jurusan Teknik Elektro Universitas Islam Indonesia, Yogyakarta. Disamping itu untuk menambah pengetahuan terhadap ilmu yang telah dipelajari di bangku perkuliahan untuk dapat diterapkan di Masyarakat.

Selama melakukan Tugas Akhir dan dalam penyusunan laporan ini, tidak lepas dari berbagai macam hambatan dan gangguan. Namun berkat motivasi, informasi dan konsultasi dari berbagai pihak, semua masalah dapat diatasi. Untuk itu penyusun menyampaikan rasa hormat sebagai ungkapan terima kasih kepada:

 Bapak Fathul Wahid selaku Dekan Fakultas Teknologi Industri Universitas Islam Indonesia.

- 2. Bapak Tito Yuwono, ST, MSc selaku Ketua Jurusan Teknik Elektro, Fakultas Teknologi Industri, Universitas Islam Indonesia.
- 3. Ibu Ir. Hj. Budi Astuti, MT., selaku Dosen Pembimbing I.
- 4. Ibu Dwi Ana Ratna Wati, ST. Selaku pembimbing II.
- Dosen dan karyawan Fakultas Teknologi Industri UII, Ka.Lab dan laboran jurusan Teknik Elektro yang telah banyak memberikan ilmu yang sangat bermanfaat.
- 6. Buat kedua orang tuaku tercinta, Ayahanda La Ode Idira (Alm) dan Ibunda Wa Ode Haminah. Terima kasih atas kasih sayang yang diberikan, pengorbanan dan keikhlasan yang selalu mengalir setiap saat serta doa yang selalu mengiringi langkah kaki ini. Semoga Allah SWT membalas semuanya dan memberi satu tempat disisi-Nya.
- 7. Buat Kakak-kakaku tercinta, Kak herman(Alm) sekeluarga, Kak Idham sekeluarga, Kak Rahman sekeluarga, Kak Rahim sekeluarga, Kak Syukur sekeluarga, Kak Wati sekeluarga yang telah banyak membantu tidak hanya doa tapi juga berupa motifasi yang tiada henti serta fasilitas yang diberikan. Terimakasih kak.
- 8. Mas Iradat atas kesedian dan waktunya untuk memberikan bimbingan dan saran.
- Anak-anak kost Hidayatullah (RICHIA) Ipan, Gaban, Mas Wawan, Eko,
 Andy, Rony, Okta, Arif, Denny, Koko, terima kasih atas doanya dan spiritnya.

- 10. Buat temanku Kukun, Maruf, Hasan, (last samuray), ..maju terus.....! Seluruh mahasiswa jurusan Teknik Elektro UII.
- 11. Buat serly-dan keluarga, terimakasih atas doa dan perhatiannya.
- 12. Semua pihak yang tidak dapat disebutkan satu per satu yang telah membantu hingga selesainya penyusunan laporan Tugas Akhir ini.

Penulis sangat menyadari, bahwa laporan Tugas Akhir ini masih jauh dari kesempurnaan. Baik dari segi isi, cara penyajian, serta teknik penulisan yang dipergunakan. Karenanya dengan segala kerendahan hati, penulis akan dengan senang hati untuk menerima dan mempertimbangkan segala bentuk saran dan kritik agar laporan ini dapat menjadi lebih baik, dan menuju kesempurnaan tentunya.

Besar harapan laporan ini dapat bermanfaat kepada penulis pada khususnya dan pembaca pada umumnya, Amin.

Wassalamu'alaikum Wr. Wb

Yogyakarta, Januari 2008

Indra jaya

DAFTAR ISI

Ha	ılaman
Halaman Judul	i
Lembar Pengesahan Pembimbing	ii
Lembar Pengesahan Penguji	iii
Halaman Persembahan	iv
Halaman Motto	V
Kata Pengantar	vi
Daftar Isi	xi
Daftar Gambar	xii
Daftar Tabel	xiv
ABSTRAKSI	xv
BAB I PENDAHULUAN	1
1.1. Latar Belakang	1
1.2. Rumusan Masalah	2
1.3. Tujuan Penelitian	2
1.4. Batasan Masalah	3
1.5. Metodeologi penelitian	3
1.6. Sistematika Penulisan	4
BAB II LANDASAN TEORI.	
	6
2.1. Pembangkit Listrik Tenaga Uap (PLTU)	6
2.1.1. Bahan Bakar	T

2.1.2. Boiler	8
2.1.3. Kondensor	9
2.1.4. Turbin	9
2.2. Teknologi Sistem Fuzzy	10
2.2.1. Himpunan <i>Fuzzy</i>	. 12
2.2.2. Fuzzifikasi	13
2.2.3. Fungsi Implikasi	14
2.2.4. Defuzzifikasi	15
2.2.5. Metode Mamdani	16
2.3. Logika Fuzzy untuk Sistem Pengendalian	
Suhu pada PLTU	22
BAB III PERANCANGAN	23
3.1. Perancangan Sistem	23
3.2. Pengolahan I/O Sistem Kontrol Suhu Boiler (Plant)	24
3.3. Perancangan Fuzzy Logic Cotroller (FLC)	28
3.3.1. Keanggotaan Input	28
3.3.2. Keanggotaan Output	29
3.3.3. Inferensi	32
3.3.4. Defuzzifikasi	35
3.4. Perancangan GUI	35
BAB IV ANALISIS DAN PEMBAHASAN	37
4.1. Hasil dan Analisis	37
4.1.1. Pengujian dengan Suhu 812°K	37

4.1.2. Pengujian d	engan Suhu 1100°K	•••••	39
4.1.3. Pengujian o	dengan Suhu 1209°K		41
4.2. Pembahasan			43
BAB VI KESIMPULAN DA	AN SARAN		44
5.1. Kesimpulan	ISLAM		44
5.2. Saran			45
DAFTAR PUSTAKA		41	
LAMPIRAN LISUS COLOR LINE RESIDENCE LA COLOR LINE RESI		ONESIA	

DAFTAR GAMBAR

	Ha	laman
Gambar 2.1.	Skema Pusat Listrrik Tenaga Uap	6
Gambar 2.2.	Proses Fuzzifikasi	13
Gambar 2.3.	Fungsi Implikasi MIN	15
Gambar 2.4.	Fungsi Implikasi DOT	15
Gambar 2.5.	Proses Defuzzifikasi	16
Gambar 2.6.	Komposisi Aturan	18
Gambar 2.7.	Proses Defuzzifikasi	19
Gambar 3.1.	Diagram blok	23
Gambar 3.2.	Plant Suhu Boiler	24
Gambar 3.3.	Fungsi Keanggotaan Error	28
Gambar 3.4.	Fungsi Keanggotaan Selisih Bahan Bakar	29
Gambar 3.5.	Fungsi Keanggotaan Selisih Tekanan Uap	30
Gambar 3.6.	Fungsi Keanggotaan Selisih Suhu Kondensor	31
Gambar 3.7.	Rule Viewer FLC Untuk Suhu Boiler	33
Gambar 3.8.	Surface Viewer Error vs Suhu Kondensor	34
Gambar 3.9.	Surface Viewer Error vs Tekanan Uap	34
Gambar 3.10.	Surface Viewer Error vs Bahan Baka	34
Gambar 3.11.	Tampilan GUI Untuk Suhu Boiler	36
Gambar 4.1.	Set point Pada Suhu 812.9°K	38
Gambar 4.2.	Perubahan Jumlah Bahan Bakar Pada Suhu 812.9°K	38

Gambar 4.3.	Perubahan Jumlah Tekanan Uap Pada Suhu 812.9°K 3	38
Gambar 4.4.	Perubahan Jumlah Suhu Kondensor Pada Suhu 812.9°K3	39
Gambar 4.5.	Set point Pada Suhu 1100°K	39
Gambar 4.6.	Perubahan Jumlah Bahan Bakar Pada Suhu 1100°K 4	Ю
Gambar 4.7.	Perubahan Jumlah Tekanan Uap Pada Suhu 1100°K4	Ю
Gambar 4.8	Perubahan Jumlah Suhu Kondensor Pada Suhu 1100°K 4	Ю
Gambar 4.9.	Set point Pada Suhu 1209°K 4	-1
Gambar 4.10.	Perubahan jumlah bahan bakar pada suhu 1209°K 4	-1
Gambar 4.11.	Perubahan Jumlah Tekanan Uap Pada Suhu 1209°K 4	.2
Gambar 4.12.	Perubahan Jumlah Suhu Kondensor Pada Suhu 1209°K 4	2

DAFTAR TABEL

	Halamai
Tabel 3.1. Hasil Uji Data Plant	27
Table 3.2. Selisih Nilai Input Dan Output	27
Table 4.1. Hasil Percobaan Pada Pengendali Suhu Boiler	42
UNIVERSITA VISSINOO	

ABSTRAKSI

Pembangkit Listrik Tenaga Uap (PLTU) menggunakan boiler untuk menghasilkan uap yang akan menggerakan turbin. Suhu di dalam boiler tergantung dari jumlah bahan bakar, tekanan uap, suhu kondensor, dan besarnya energi yang dibutuhkan turbin. Oleh karena itu diperlukan suatu sistem untuk dapat mengendalikan suhu boiler pada PLTU.

Merancang pengendali suhu boiler dapat dilakukan dengan menggunakan logika fuzzy berbasis MATLAB. Input dari pengendali fuzzy ini adalah error dan output yang dihasilkan berupa selisih bahan bakar, tekanan uap, dan suhu kondensor. Pada pengendali fuzzy yang dirancang baik input maupun outputnya menggunakan tujuh himpunan keanggotaan dengan lima bentuk segitiga dan dua bentuk trapesium. Fungsi keanggotaan ini adalah BN, MN, SN, Zerro, SP, MP, serta BP.

Dari hasil penelitian yang dilakukan secara keseluruhan kinerja sistem cukup baik karena setiap pengujian masukan berupa setpoint mampu merespon perubahan yang terjadi dengan baik tanpa terdapat *overshoot* dengan rata-rata settling time yang diperlukan yaitu 6 detik dan rise time 4 detik.



BAB I

PENDAHULUAN

1.1. Latar Belakang

Energi sebagai suatu arus panas dapat berasal dari pembakaran bahan bakar fosil, radiasi surya, atau reaksi nuklir. Pemanasan atau pendinginan ruangan dan berbagai proses industri mempergunakan energi dalam jumlah yang besar. Energi berupa panas dapat dikonversikan menjadi energi mekanikal yang menggerakan sebuah piston atau memutar sebuah generator, sehingga menjadi "kerja". Pusat-pusat tenaga listrik mengubah energi panas menjadi energi mekanikal dan energi listrik melalui suatu siklus konversi energi. Kerja atau energi yang bermanfaat, yang diperoleh dari suatu arus energi akan tergantung dari jumlah panas, pola suhu dan suhu lingkungan atau suhu penerima panas yang tersedia.

Berdasarkan hal di atas pada penelitian ini akan dibuat pengendali suhu boiler pada PLTU, yang dimaksudkan untuk dapat mengatur jumlah bahan bakar, tekanan uap, suhu kondensor sehingga penggunaan energi dapat dikendalikan.

Sistem pengendalian ini menggunakan logika *fuzzy* karena keunggulannya dibandingkan pengendali klasik, terutama untuk plant yang kompleks dan sulit dicari model matematika serta untuk tujuan pengendalian yang unik (khusus). Pada kendali logika *fuzzy*, masukan, keluaran, dan tanggapan sistem dinyatakan dengan istilah yang digunakan oleh keahlian manusia, sehingga model matematika yang rumit dari sistem yang dikendalikan tidak perlu diketahui.

Cukup hanya mengetahui hubungan yang pasti antara masukan dan keluaran dapat dibuat aturan untuk mendapatkan variabel pengendali.

Di dalam pengaplikasiannya penelitian ini menggunakan simulasi untuk melihat hasil kinerja dari sistem pengendali. Simulasi adalah suatu metodologi untuk melaksakan percobaan dengan menggunakan model dari suatu sistem nyata. Sedangkan ide dasarnya adalah menggunakan beberapa perangkat untuk meniru sistem nyata guna mempelajari dan memahami sifat-sifat tingkah laku dan karakter operasinya. Oleh karena itu simulasi berkenaan dengan percobaan untuk menaksir tingkah laku dari sistem nyata untuk maksud perancangan sisitem. Tingkah laku tersebut boleh berupa fisik atau matematik yang menggambarkan sifat-sifat dari sistem yang sesungguhnya.

Simulasi pengendali suhu ini dibuat dengan menggunakan salah satu perangkat lunak (software) berupa MATLAB 7.1, sedangkan tempat yang digunakan dalam pengambilan data simulasi ini adalah PT. SURALAYA, PLTU unit 4 dan 5 di Serang Banten.

1.2. Rumusan Masalah

Berdasarkan uraian yang telah dijelaskan di atas maka dapat diambil suatu rumusan masalah yaitu: Bagaimana merancang penengendali suhu boiler pada PLTU dengan logika *fuzzy*.

1.3. Tujuan Penelitian

Tujuan penelitian adalah membuat simulasi pengendali suhu pada PLTU yang menggunakan kendali *fuzzy* berbasis MATLAB dengan masukan berupa suhu

boiler dan keluarannya berupa tekanan uap, jumlah bahan bakar, dan suhu kondensor.

1.4. Batasan Masalah

Pada penelitian ini agar tidak meluas ke permasalahan lain dan lebih terarah sebagaimana tujuan, penulis membatasi penelitian agar memperoleh suatu solusi yang diinginkan. Batasan masalah tersebut adalah:

- a Salah satu tempat yang diambil sebagai contoh dalam penelitian adalah
 PT. SURALAYA, PLTU unit 4 dan 5 di Serang, Banten.
- b Dalam penelitian ini besaran-besaran lain yang berpengaruh dalam PLTU ini dianggap konstan.
- c Input yang digunakan pada *fuzzy* yaitu bahan bakar, suhu kondensor, dan tekanan uap, keluarannya berupa jumlah suhu boiler pada PLTU.
- d. Pada penelitian ini, pengendali suhu hanya difokuskan pada suhu boiler pada PLTU.
- e Hardware dari hasil perancangan menggunakan perangkat lunak MATLAB 7.1.

1.5. Metodeologi Penelitian

Metodologi yang digunakan dalam penulisan tugas akhir ini adalah :

- a. Studi literatur yang dipergunakan untuk teori logika fuzzy
- b Pembuatan program simulasi dengan menggunakan MATLAB programing.
- c Pengamatan terhadap hasil data yang didapatkan dan kemudian melakukan analisis terhadap data tersebut.

1.6. Sistematika Penulisan

Untuk memudahkan dalam memahami laporan tugas akhir ini dikemukakan sistematika penulisan agar menjadi satu kesatuan yang runtun. Adapun sistematika penulisan laporan tugas akhir ini adalah sebagai berikut:

BAB I PENDAHULUAN

Berisi latar belakang diambilnya permasalahan yang terjadi pada objek yang diambil, rumusan masalah, pembatasan masalah, tujuan yang dikehendaki dalam pemecaan masalah, manfaat penelitian dan sistematika penulisan.

BAB II LANDASAN TEORI

Bab ini memuat teori-teori yang berhubungan dengan penelitian dan juga berisi dasar teori yang berhubungan dengan fungsi atau piranti yang akan digunakan.

BAB III PERANCANGAN SISITEM

Bagian ini menjelaskan metode-metode perancangan yang digunakan, perancangan dari simulasi yang akan dibuat dan berisi lebih terperinci tentang apa yang akan disampaikan pada tugas akhir ini.

BAB IV ANALISIS DAN PEMBAHASAN

Bab ini membahas tentang hasil pengujian dan analisis dari sistem yang telah dibuat dibandingkan dengan dasar teori sistem atau sistem yang lain yang dapat dijadikan sebagai pembanding.

BAB II

LANDASAN TEORI

2.1. Pembangkit Listrik Tenaga Uap (PLTU)

Pembangkit Listrik Tenaga Uap (PLTU) adalah salah satu pusat tenaga listrik yang menggunakan uap sebagai medium kerja. Gambar 2.1 memperlihatkan skema dari Pusat Listrik Tenaga Uap (PLTU) yang terdiri atas komponen-komponen penting yaitu: boiler, turbin uap, dan kondesor.

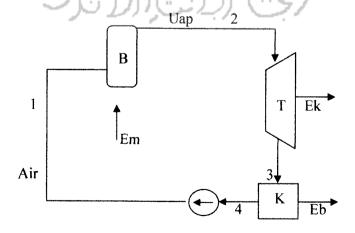
Jumlah energi masuk sebagai bahan bakar melalui boiler adalah Em, sedangkan energi efektif yang tersedia pada poros turbin adalah energi kerja Ek. Energi yang terbuang melalui kondensor adalah sebesar Eb. Dengan menganggap semua kerugian lainnya termasuk Eb, maka dapat dikatakan bahwa:

$$Em = Ek + Eb$$
(2.1)

Sedangkan untuk efisiensi kerja dapat ditulis:

$$\eta = \frac{Ek}{Em} = \frac{Em - Eb}{Em} \qquad \dots (2.2)$$

[Abdul Kadir, 1996 "Pembangkit Tenaga Listrik" UI-Press]



Gambar 2.1. Skema Pusat Listrik Tenaga Uap

7

Keterangan:

B: Boiler

T: Turbin

K: Kondensor

P: Pompa

Pada penelitian ini masalah yang dianggap cukup penting untuk menghasilkan suhu yang diinginkan pada boiler adalah jumlah bahan bakar, tekanan uap, dan suhu kondensor.

2.1.1 Bahan Bakar

Bahan bakar yang digunakan adalah batu bara. Batu bara mengalami beberapa proses pengolahan sebelum siap untuk dibakar di dalam burner. Batu bara pertama kali akan diolah di dalam cusher (penggiling batu bara) sehingga dihasilkan bubuk batu bara. Kemudian bubuk batu bara tersebut di kirim ke fuel feeder (tempat penyimpanan batu bara sementara).

Untuk mengatur jumlah batu bara yang masuk ke dalam *burner* digunakan alat yang disebut *pulverizer*, yang prinsip kerjanya semacam karburator. Proses pembakaran terjadi pada *burner* dan sisa pembakaran berupa abu batu bara akan dialirkan ke *ash storage*, sisa pembakaran yang berupa gas dikirim ke *stack* dan mengalami proses kimia untuk membuang SO3. Besarnya energi yang dilepaskan setelah mengalami proses pembakaran dituliskan dalam rumus :

$$\Delta Q = mB \cdot Hf....(2.3)$$

8

Keterangan:

 ΔQ = energi yang dihasilkan (kal)

mB = massa bahan bakar (kg)

 $Hf = nilai kalor bahan bakar (kal\kg)$

2.1.2 Boiler

Boiler merupakan suatu alat dengan prinsip kerja seperti ketel, yang

digunakan sebagai tempat pemanasan air (feedwater) menjadi uap kerja (steam).

Di dalam boiler terdapat burner yang merupakan tempat pembakaran batu bara

sebagai bahan bakar utama yang digunakan sehingga mampu menghasilkan energi

panas berupa api. Api hasil pembakaran batu bara tersebut digunakan untuk

memanaskan air yang dialirkan melalui pipa-pipa. Pemanasan air terjadi pada

dinding-dinding pipa. Hal ini dimaksudkan supaya terjadi transfer panas yang

sempurna karena bidang sentuhannya lebih luas.

Uap yang terbentuk kemudian dikumpulkan di dalam suatu tempat yang

dinamakan steam drum, kemudian uap akan dipisahkan dari kandungan air dan

menjadi uap murni dan mengurangi kandungan benda padat dari uap. Pemisahan

uap dan air ini dimaksudkan untuk mencegah korosi pada pipa-pipa dan steam

drum serta untuk memperoleh uap yang benar-benar murni sehingga akan

meningkatkan energi yang lebih besar. Hal ini ditunjukan dengan persamaan:

 $\triangle Qboiler = m \cdot C \cdot (T2 - T1) \cdot (2.4)$

Keterangan:

H: entalpi (kal/kg)

m: massa air (kg)

9

T1: suhu kondensor (°K)

T2: suhu boiler (°K)

C: kapasitas kalor spesifik air = 4184J/kg = 100 kal/kg

2.1.3 Kondensor

Fungsi utama kondesor pembangkit adalah mengubah uap air yang terjadi dalam turbin ke kondisi kondensasi. Uap yang memasuki kondensor didinginkan oleh air pendingin yang menghasilkan air yang dialirkan ke dalam boiler. Di dalam prosesnya uap melepas kalor dan air pendingin menyerap kalor. Besarnya suhu kondensor dapat kita ketahui melalui persamaan (2.4) di atas dan persamaan pada sistem turbin.

2.1.4 Turbin

Turbin adalah peralatan yang mengubah energi mekanis yang dikandung oleh fluida menjadi energi mekanis putaran. Sistem ini termasuk unit stasiun pusat yang digunakan untuk menggerakan generator listrik pada kecepatan sinkron 3000 Rpm dan mempunyai kapasitas daya dari 16 – 1500 MW.

Turbin penggerak mekanis digunakan untuk menggerakkan draftfan yang besar, pompa-pompa, kompresor dan mesin-mesin berputar lainnya. Sistem ini umumnya beroperasi pada kecepatan 900 – 10000 putaran permenit dan mempunyai range kapasitas antara 0,5 – 10 MW.

Dalam penelitian ini efisiensi mesin dianggap 63% efisiensi suatu mesin carnot yang beroperasi antara kedua suhu yang sama, sehingga besarnya usaha yang dihasilkan dirumuskan dengan:

$$P = \Delta Q \cdot 0.63 \cdot (1 - T_1 T_2)$$
....(2.5)

$$\Delta W = p \Delta V \qquad (2.6)$$

Keterangan:

P : Daya yang dihasilkan (Watt)

 ΔQ : Energi yang dihasilkan (kal)

T1: Suhu kondensor (°K)

T2: Suhu boiler (°K)

p: tekanan uap (N/m²)

 ΔV : perubahan volume (m³)

ΔW: usaha yang dilakukan pada turbin

2.2 Teknologi Sistem Fuzzy

Dalam perjalanan perkembangan suatu generasi teknologi menurut Albert T.Zebua dan Wahidin Wahab akan menjadi lebih mantap dan menjadi berdaya guna tinggi, membutuhkan adanya pengembangan dasar pengetahuan dan dilakukannya berbagai macam riset atau penelitian yang bersifat eksprimental. Penelitian atau riset ini akan memberikan jawaban terhadap pertanyaan mendasar seperti: teori-teori apa saja yang secara praktis masih relevan untuk kemudian dikembangkan atau teori mana saja yang sama sekali tidak bisa digunakan lagi. Teori yang bermanfaat adalah teori yang dianggab mampu menggabungkan pengendali *fuzzy* dengan sistim kendali konvesional atau alogaritma kendali

Pada generasi pertama teknology *fuzzy*, terdapat beberapa kendala yang ditemui untuk mengembangkan penerapannya pada industri-industri atau sistem kendali yang telah ada. Saat ini logika *fuzzy* telah berhasil menerobos kendala-

modern seperti jaringan neural, algoritma genetic dan lain sebagainya.

kendala yang dulu pernah ditemui dan segera menjadi basis teknologi tinggi. Penerapan teori logika ini dianggap mampu menciptakan revolusi dalam teknologi. Sebagai contoh, mulai tahun 90-an para manufaktur industri yang bergerak dibidang Distributed Control System (DCSs), Programmable Controlers (PLCs) dan Microcontrollers (MCUs) telah menyatukan sistem logika fuzzy pada barang produksi mereka dan memiliki prospek ekonomi yang baik. Sebuah perusahaan mikroprosesor terkemuka, Motorola, dalam sebuah jurnal teknologi, pernah menyatakan "bahwa logika fuzzy pada masa-masa mendatang akan memainkan peranan penting pada sistem kendali digital". Pada masa yang bersamaan, pertumbuhan yang luar biasa terjadi pada industri perangkat lunak yang menawarkan penggunaan logika fuzzy dan penerapannya pada setiap aspek kehidupan sehari-hari.

Ada dua alasan utama yang mendasari pengembangan teknologi berbasis sistem fuzzy:

1. Menjadi State-of-the-art dalam sistem kendali berteknologi tinggi. Jika diamati pengalaman pada negara-negara berteknologi tinggi, khususnys di negara Jepang, pengendali fuzzy sudah sejak lama dan luas digunakan di industri-industri dan alat-alat elektronika. Daya gunanya dianggap melebihi teknik kendali yang pernah ada. Pengendali fuzzy terkenal karena kehandalannya, mudah diperbaiki dan yang lebih penting lagi pengendalian fuzzy memberikan pengendalian yang sangat baik dibandingkan teknik lain, yang biasanya membutuhkan usaha dan dana yang besar.

2. Dalam prespektif yang lebih luas, pengendali *fuzzy* ternyata sangat bermanfaat pada aplikasi-aplikasi sistem identifikasi dan pengendalian *illstructured*, dimana linearitas dan invariansi waktu tidak bias ditentukan dengan pasti, karateristik proses mempunyai faktor *lag*, dan dipengaruhi oleh derau acak. Bentuk sistem seperti ini jika dipandang sistem konvensional sangat sulit untuk dimodelkan.

2.2.1 Himpunan fuzzy

Himpunan *fuzzy* didasarkan pada gagasan untuk memperluas jangkauan fungsi karateristik sedemikian sehingga fungsi tersebut akan mencakup bilangan real pada interval [0,1]. Nilai keangotaannya menunjukan bahwa suatu item dalam semesta pembicaraan tidak hanya berada pada 0 atau 1.

Pada himpunan tegas (*crisp*), nilai keanggotaan suatu item x dalam suatu himpunan A, yang sering ditulis µA[x], memiliki 2 kemungkinan, yaitu:

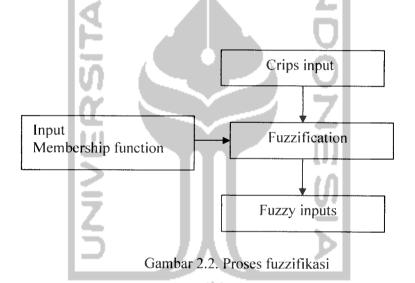
- Satu (1), yang berarti bahwa satu item menjadi anngota dalam suatu himpunan.
- 2. Nol (0), yang berarti bahwa suatu item tidak menjadi anggota dalam suatu himpunan.

Himpunan fuzzy memiliki 2 atribut, yaitu :

- Linguistik, yaitu penamaan suatu grup yang mewakili suatu keadaan atau kondisi tertentu dengan menggunakan bahasa alami, seperti : MUDA, PAROBAYA, TUA.
- 2. Numeris, yaitu suatu nilai (angka) yang menunjukan ukuran dari suatu variabel, seperti : 40, 25, 50, dsb.

2.2.2 Fuzzifikasi

Proses ini berfungsi untuk merubah suatu besaran analog menjadi *fuzzy* input. Secara diagram blok dapat dilihat pada gambar 2.2. Prosesnya suatu besaran analog dimasukan sebagai input (*crisp* input), lalu input tersebut dimasukan pada batas *scope*/domain sehingga input tersebut dapat dinyatakan dengan label (dingin, panas, cepat, dll). Dari fungsi keanggotaan kita bisa mengetahui berapa *degree of membership functionnya*.



Jika fungsi keangotaannya banyak maka sistem akan menjadi sensitif. Dalam artian jika inputnya berubah sedikit saja maka sistem akan cepat merespon dan menghasilkan suatu output lain. Output dari proses fuzzifikasi ini adalah sebuah nilai input *fuzzy* atau yang biasanya dinamakan *fuzzy* input.

Ada 2 cara untuk mendefinisikan keanggotaan himpunan *fuzzy*, yaitu numeris dan fungsional. Definisi secara numeris mengekspresikan derajat fungsi keanggotaan dari suatu himpunan *fuzzy* sebagai suatu vektor dengan dimensi yang tergantung pada ukuran diskritisasi, misalnya: jumlah elemen-elemen diskret

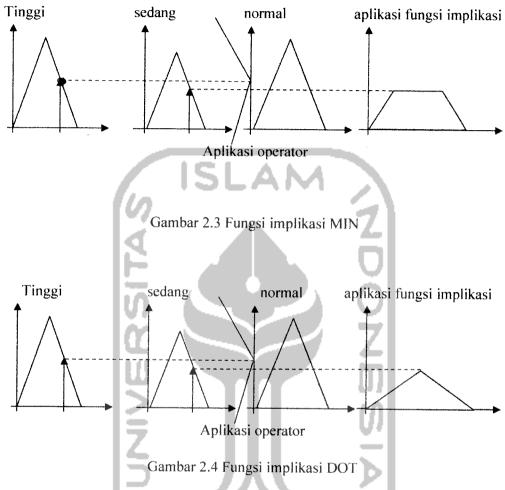
dalam semesta pembicaraan. Sedangkan definisi fungsional mendefinisikan fungsi keanggotaan dari himpunan fuzzy secara analisis dari hasil perhitungan. Fungsi keanggotaan secara fungsional pada umumnya dibagi 3, yaitu: fungsi S, fungsi π , dan fungsi T.

- Fungsi S merupakan kurva PERTUMBUHAN dan PENYUSUTAN yang berhubungan dengan kenaikan dan penurunan permukaan secara tak linear.
- Fungsi π merupakan gabungan dari kurva PERTUMBUHAN dan PENYUSUTAN yang berbentuk lonceng.
- Fungsi T merupakan kurva berbentuk trapesium dengan kenaikan dan penurunan permukaan secara linear.

2.2.3 Fungsi implikasi

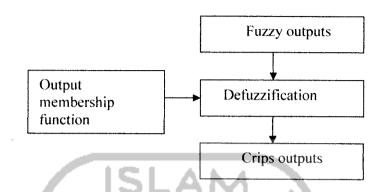
Bentuk umum dari aturan yang digunakan dalam fungsi implikasi adalah IF (X1 is A1)•(X2 is A2)•...•(Xn is An) Then y is B. Dengan x variabel-variabel masukan dan y variabel keluaran. A1, A2, dan B adalah himpunan fuzzy dan • adalah operator fuzzy. Secara umum, ada dua fungsi implikasi yang dapat digunakan:

- a) Min (minimum), fungsi ini akan memotong keluaran himpunan *fuzzy*, ditunjukan oleh gambar 2.3 dibawah.
- b) Dot (product) yang dintunjukan oleh gambar 2.4 dibawah, fungsi ini akan menskala keluaran himpunan *fuzzy*.



2.2.4 Defuzzifikasi

Proses ini berfungsi untuk menentukan suatu nilai crisp output. Prosesnya adalah suatu nilai fuzzy output yang berasal dari rule evalution diambil kemudian dimasukan ke dalam suatu membership function output. Besar nilai fuzzy output dinyatakan sebagai degree of membership function output. Nilai-nilai tersebut dimasukan ke dalam suatu rumus yang dinamakan Center of Gravity (COG) untuk mendapatkan hasil akhir yang disebut crisp output. Crisp output adalah suatu nilai analog yang dibutuhkan untuk mengelola data pada sistem yang telah dirancang.



Gambar 2.5. Proses defuzifikasi

Masukan untuk proses defuzzifikasi adalah suatu himpunan fuzzy yang diperoleh dari proses komposisi aturan-aturan fuzzy. Dan jika diberikan suatu himpunan fuzzy dalam interval tertentu, maka harus dapat diambil nilai tegasnya (crisp) tertentu sebagai keluaran.

2.2.5 Metode Mamdani

Metode mamdani disebut juga dengan metode Max-Min. Metode ini diperkenalkan oleh Ebrahim Mamdani pad tahun 1975. Untuk mendapatkan output, diperlukan 4 tahapan:

- Pembentukan himpunan fuzzy
 Variabel input maupun variabel output dibagi menjadi satu atau lebih himpunan fuzzy.
- Aplikasi fungsi implikasi (aturan)
 Fungsi implikasi yang digunakan adalah MIN
- 3. Komposisi aturan

Inferensi diperoleh dari kumpulan dan korelasi antar aturan. Ada 3 metode yang digunakan dalam melakukan inferensi sistim fuzzy, yaitu: *max*, *additive*, dan probabilistik OR (probor)

a. Metode max (maximum)

Solusi himpunan *fuzzy* yang ditunjukan oleh gambar 2.6, diperoleh dengan mengambil nilai maksimum aturan, dan digunakan untuk memodifikasi daerah dan mengaplikasikannya ke keluaran dengan operator OR (Union). Secara umum dapat dituliskan:

$$\mu_{sf}[x_i] = \max (\mu_{sf}[x_i], \mu_{kf}[x_i]) \dots (2.7)$$

dengan:

 $\mu_{sf}[x_i]$ = nilai keanggotaan solusi *fuzzy* sampai aturan ke-i

 μ kf[xi] = nilai keanggotaaan konsekuen fuzzy aturan ke-i

b. Metode additive (Sum)

Solusi himpunan *fuzzy* diperoleh dengan melakukan penyaringan nilai keanggotaan yang tinggi terhadap semua keluaran daerah *fuzzy*.

$$\mu_{sf}[xi] = \min(1, \mu_{sf}[xi], \mu_{kf}[xi]) \dots (2.8)$$

dengan:

 $\mu_{sf}[x_i] = nilai keanggotaan solusi$ *fuzzy*sampai aturan ke-i

 $\mu kf[xi] = nilal keanggotaan konsekuen$ *fuzzy*aturan ke-i

c. Metode probalistik OR (PROBOR)

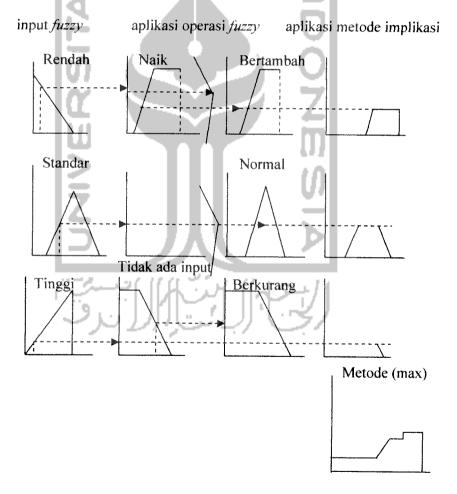
Solusi himpunan *fuzzy* diperoleh dengan cara melakukan perkalian semua keluaran daerah *fuzzy*.

$$\mu_{sf}[x_i] = (\mu_{sf}[x_i] + \mu_{kf}[x_i]) - (\mu_{sf}[x_i] * \mu_{kf}[x_i])...(2.9)$$

dengan:

 μ sf[xi] = nilai keanggotaan solusi *fuzzy* sampai aturan ke-i

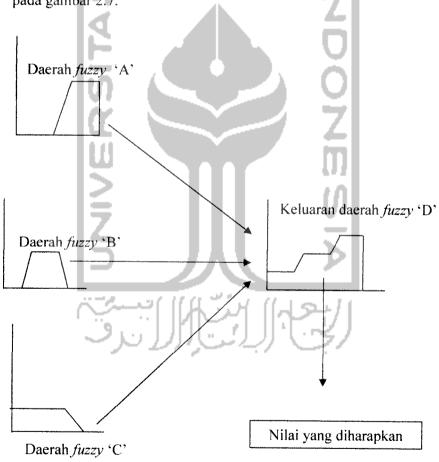
 μ kf[xi] = nilai keanggotaan konsekuen *fuzzy* aturan ke- i



Gambar 2.6 Komposisi aturan

4. Penegasan (defuzzifikasi)

Input dari proses defuzzifiasi adalah suatu himpunan *fuzzy* yang diperoleh dari komposisi aturan-aturan fuzzy, sedangkan output yang dihasilkan merupakan suatu bilangan pada domain himpunan fuzzy tersebut. Sehingga jika diberikan suatu himpunan fuzzy dalam range tertentu, maka harus dapat diambil suatu nilai crisp tertentu sebagai output seperti terlihat pada gambar 2.7.



Gambar 2.7 Proses defuzzifikasi

Ada beberapa metode defuzzy yang bisa dipakai pada komposisi aturan Mamdani, antara lain:

1. Metode centroid

Solusi diperoleh dengan cara mengambil titik pusat pada daerah *fuzzy*. Secara umum dituliskan sebagai berikut:

Untuk variabel kontinyu:
$$Z^* = \frac{\int z \mu(z) dz}{\int \mu(z) dz}$$
(2.10)

Untuk variabel diskret:
$$Z^* = \frac{\sum_{j=1}^{n} z_j \mu(z_j)}{\sum_{j=1}^{n} \mu(z_j)}$$
(2.11)

keterangan:

Z* = Nilai defuzifikasi

μ (z) = derajat keanggotaan daerah komposisi *fuzzy*

 $\mu(z_j)$ = derajat keanggotaan daerah komposisi *fuzzy* ke-j

2. Metode bisector

Solusi diperoleh dengan cara mengambil nilai pada domain *fuzzy* yang memiliki keanggotaan setengah dari jumlah total nilai keanggotaan pada daerah *fuzzy*. Secara umum dituliskan sebagai berikut: dengan:

$$Z = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^{n} \mu A(di) \dots (2.12)$$

Z = nilai defuzzifikasi

 μ A = derajat keanggotaan daerah komposisi *fuzzy* ke-I

3. Metode mean of maximum (MOM)

Solusi diperoleh dengan cara mengambil nilai rata-rata domain yang memiliki nilai keanggotaan maksimum. Secara umum dituliskan sebagai berikut:

$$Z = \text{mean } \{di \mid \mu(di) = \text{maximum } \mu_A\}....(2.13)$$

dengan:

Z = nilai defuzzifikasi

 μ (di) = derajat keanggotaan maximum daerah komposisi *fuzzy*

4. Metode Smallest of Maximum (SOM)

Solusi diperoleh dengan cara mengambil nilai terkecil dari domain yang memiliki nilai keanggotaan maksimum. Secara umum dituliskan sebagai berikut:

$$x = min \{abs \mid (di) \mid \mu(di) = maximum \mid \mu_A \}$$
.....(2.14)

dengan:

z = nilai defuzzifikasi

 $\mu(di)$ = derajat keanggotaan maksimum daerah komposisi fuzzy

5. Metode Largest of Maximum (LOM)

Solusi diperoleh dengan cara mengambil nilai terbesar dari domain yang memiliki nilai keanggotaan maksimum. Secara umum dituliskan sebagai berikut:

$$X = max \{abs (di) \mid \mu(di) = maximum \mu_A\}....(2.15)$$

dengan:

z = nilai defuzzifikasi

µA= derajat keanggotaan maksimum daerah komposisi fuzzv

2.3. Logika Fuzzy Untuk Sistem Pengendalian Suhu pada PLTU

Beberapa istilah yang digunakan pada pengendali suhu, antara lain big negatif, medium negatif, small negative, zero, big positif, medium positif, dan small positif. Jelas istilah tersebut dapat menimbulkan kemenduan (ambiquity) dalam pengertiannya. Logika fuzzy dapat mengubah kemenduan tersebut kedalam model matematis sehingga dapat diproses lebih lanjut untuk dapat diterapkan dalam sebuah sistem kendali. Menggunakan teori himpunan fuzzy logika bahasa dapat diwakili oleh sebuah daerah yang mempunyai jangkauan tertentu yang menunjukan derajat keanggotaannya. Derajat keanggotaan tersebut mempunyai nilai bergradasi sehingga mengurangi lonjakan pada sistem.

Sistem pengendalian *fuzzy* dirancang mempunyai satu masukan dan tiga keluaran. Masukan adalah *error*, masukan ini oleh logika *fuzzy* diubah menjadi bentuk fungsi keanggotaan dapat diatur sesuai dengan distribusi data yang di dapat. Keluarannya berupa selisih bahan bakar, tekanan uap, dan suhu kondensor.

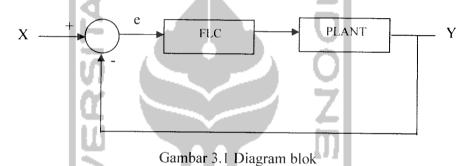
Pada tugas akhir ini untuk mengetahui jumlah bahan bakar, besarnya tekanan uap, suhu kondensor, dan jumlah suhu pada pembakaran di boiler dilakukan pengambilan data di PT. SURALAYA, PLTU unit 4 dan 5 di Serang, Banten. Adapun faktor-faktor lain yang mempengaruhi dianggap konstan.

BAB III

PERANCANGAN

3.1. Perancangan Sistem

Pada penelitian sistem kontrol pengendali suhu boiler ini menggunakan softwer Matlab 7.01. Secara umum perancangan sistem digambarkan melalui diagram pada gambar 3.1 di bawah ini.



Keterangan:

- X = Suhu referensi
- e = Error (Suhu referensi Suhu aktual)
- FLC = Fuzzy Logic Controler
- Y = Suhu aktual

X merupakan suhu referensi yang menjadi input dari sistem ini. Jika hasil suhu yang diinginkan telah sama dengan suhu referensi maka set point nol. Artinya kontroler tidak lagi memberikan sinyal aktuasi pada plant karena target akhir perintah telah diperoleh. Makin kecil *error* terhitung maka makin kecil pula sinyal pengemudian kontroler terhadap plant sampai akhirnya mencapai kondisi tenang (*steady state*).

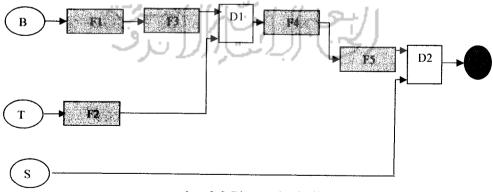
Fuzzy kontrol berfungsi sebagai pengendali yang bersifat konvergen jika dalam rentang waktu pengontrolan nilai error menuju nol, dan keadaan dikatakan stabil jika setelah konvergen kontroler mampu menjaga agar error selalu nol.

Keluaran dari *fuzzy* kontrol akan diintegralkan untuk mendapatkan nilai masukan input untuk kemudian diolah di plant. Output yang dihasilkan adalah kondisi suhu yang diinginkan.

Penampil yang terdapat pada sistem kontrol suhu berupa *scope*. *Scope* akan menunjukan grafik nilai bahan bakar, tekanan uap, suhu kondensor, set point, serta perbandingan suhu aktual dan referensi.

3.2. Pengolahan I/O Sistem Kontrol Suhu Boiler (Plant)

Pada plant, hal pertama yang dilakukan adalah membuat persamaan matematis untuk mengolah hasil dari keluaran *fuzzy*. Dalam plant ini terdapat tiga buah input yaitu jumlah bahan bakar, tekanan uap, dan suhu kondensor. Keluaran dari plant ini adalah suhu boiler. Perancangan plant digambarkan melalui gambar 3.2.



gambar 3.2 Plant suhu boiler

Keterangan:

• R = Bahan bakar

- T = Tekanan uap
- S = Suhu kondensor
- F1 = Fungsi 1
- F2 = Fungsi 2
- F3 = Fungsi 3
- F4 = Fungsi 4
- F5 = Fungsi 5
- D1 = Dot 1
- D2 = Dot 2
- Y = Suhu boiler aktual

Nilai dari input di atas didasarkan pada informasi di PLTU Suralaya. Dari data-data tersebut kemudian diolah untuk mendapatkan nilai fungsi dalam plant. Hasil pengolahan tersebut dapat dilihat pada persamaan berikut ini:

Jumlah bahan bakar = 175 ton/jam = $175.10^3 \text{kg}/3600 \text{s} = 48.6 \text{ kg/s}$

Nilai kalor batu bara = $5000 \text{ Kcal/kg}^{\circ}\text{K} = 5 \cdot 10^6 \text{ kal/kg}$

dari persamaan (2.3) kalor yang diperluan :

$$(\Delta Q) = mB$$
 . Hf = 48,6 . $(5.10^6) = 243$. $10^6 \text{ kal/s}^{\circ} \text{K}$

Diketahui suhu boiler = 813°K,

dan suhu kondensor = 313°K

dari persamaan (2.4) diperoleh massa air yang dalam penelitian ini nilainya kita anggap konstan.

Usaha yang dilakukan pada boiler = kalor yang diperlukan

$$m C \Delta T = mB . Hf$$

243.
$$10^6$$
kal/s°K = m .100kal/kg . (813-313)°K

$$M = 243.10^6/100.500 = 48,6.10^2 \text{ kg/s}$$

dari persamaan(2.3) dan (2.4), usaha yang terjadi pada turbin.

$$\Delta W = \Delta Q \cdot 0.63 \cdot (1 - T1/T2)$$

= $(243.10^6) \cdot 0.63 \cdot (1 - 313/813)$
= $94.15.10^6$ kal/s

Berdasarkan data PLTU Suralaya nilai p = 176.10⁴ N/m², maka

$$\Delta W$$
 = p. ΔV , $\Delta V = \Delta W/p$
= 94.15.10⁶/176.10⁴
= 53.49 m³/s

nilai perubahan volume pada percobaan ini kita anggab konstan.

Berdasarkan persamaan di atas dan input masukan maka nilai suhu boiler (T2) di

dalam plant dirumuskan dengan :
$$T_2 = \frac{T_1}{1 - \frac{53.49 p}{0.63 mB5.10^6}}$$
(3.1)

Fungsi 1, input dari bahan bakar = $0.63 \cdot mB \cdot 5 \cdot 10^6$

Fungsi 2, input dari tekanan uap = $53,49.10^4$. p

Fungsi 3,
$$1/F1$$
 = $\frac{1}{0.63.mB.5.10^6}$

Dot 1, F3 . F2
$$= \frac{53.49.10^4 p}{0.63.mB.5.10^6}$$

Fungsi 4, 1- Dot 1
$$= 1 - \frac{53,49.10^4 p}{0,63.mB.5.10^6}$$

Fungsi 5, 1/F4
$$= \frac{1}{1 - \frac{53,49.10^4 p}{0,63.mB.5.10^6}}$$

Dot 2, Input SK . F5
$$= \frac{T_1}{1 - \frac{53,49.10^4 p}{0.63 \text{ mB.5.} 10^6}}$$

Dari plant yang telah dibuat selanjutnya dilakukan pengambilan data untuk memberi batasan nilai input dan output. Hasil dari besarnya perubahan nilai input dan output akan digunakan pada kontrol *fuzzy*. Hasil yang diperoleh adalah sebagai berikut :

Tabel 3.1 Hasil uji data plant

ВВ	P	T ₁	T2
48,6	176	313	813
54,6	199,4	344,3	906,4
63,6	222,7	384,6	1012
67	244,6	422,5	1112
72,9	266,2	459,7	1209

Tabel 3.2 Selisih nilai input dan output

ВВ	5 P //	Tı	T2
0	0	0	0
6	23,4	31,3	93,5
12,4	46,7	71,6	199,1
18,4	68,6	109,5	299,1
24,3	90,2	146,7	397,1

Keterangan:

- BB = Bahan bakar
- P = Tekanan uap
- T1 = Suhu kondensor

• T2 = Suhu boiler

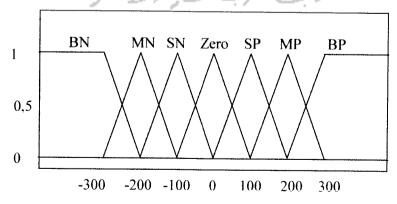
3.3. Perancangan Fuzzy Logic Controler (FLC)

Fungsi keanggotaan diperoleh dengan cara menggunakan cara *trial* dan *error*. Keanggotaan himpunan *fuzzy* pada rancangan ini dinyatakan dalam definisi fungsional, yaitu dengan cara analisis untuk menentukan derajat keanggotaan untuk setiap elemen pada semesta pembicaraan.

3.3.1. Keanggotaan input

Fuzzy kontrol memiliki satu input dan tiga output. Input dari fuzzy kontrol ini adalah "error set point"(selisih suhu aktual dan suhu referensi) sedangkan outputnya adalah "selisih bahan bakar, selisih tekanan uap, dan selisih suhu kondensor".

Fungsi keanggotaan yang digunakan untuk input adalah tujuh buah himpunan keanggotaan dengan lima bentuk segitiga dan dua buah bentuk trapesium. Fungsi keanggotaannya adalah BN, MN, SN, Zerro, SP, MP, BP, memiliki *interval height* antara 0 – 1 dan *interval support* antara (397,1)-(-397,1) seperti terlihat pada gambar 3.3.



Gambar 3.3. Fungsi keanggotaan Error (set point)

Keterangan:

BN = Himpunan keanggotaan big negatif

MN = Himpunan keanggotaan negative medium

SN = Himpunan keanggotaan negative small

Zerro = Himpunan keanngotaan zero

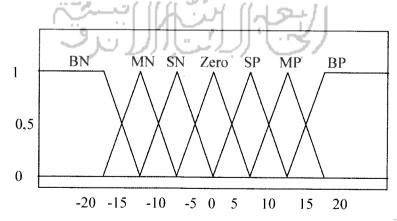
SP = Himpunan keanggotaan small positif

MP = Himpunan keanggotaan medium positif

BP = Himpunan keanggotaan big positif

3.3.2 Keanggotaan output

Fungsi keanggotaan yang digunakan untuk ketiga output pada himpunan fuzzy ini adalah tujuh buah himpunan keanggotaan dengan lima bentuk segitiga dan dua bentuk trapesium. Untuk output selisih jumlah bahan bakar fungsi keanggotaannya BN, MN, SN, Zero, SP, MP, dan BP memiliki *interval height* antara 0-1 dan *interval support* antara (-24,3)-(24,3). Seperti terlihat pada gambar 3.4.



Gambar 3.4. Fungsi keanggotaan selisih bahan bakar

Keterangan:

BN = Himpunan keanggotaan big negatif

MN = Himpunan keanggotaan negative medium

SN = Himpunan keanggotaan *negative small*

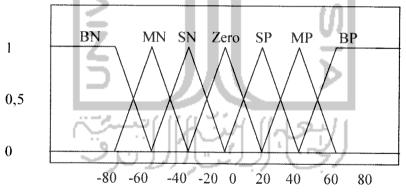
Zerro = Himpunan keanngotaan zero

SP = Himpunan keanggotaan small positif

MP = Himpunan keanggotaan medium positif

BP = Himpunan keanggotaan big positif

Untuk output selisih tekanan uap memilki fungsi keanggotaan dan *interval* height yang sama dengan selisih bahan bakar sedangkan *interval supportnya* antara (-90,2) – (90,2) seperti terlihat pada gambar 3.5.



Gambar 3.5. Fungsi keanggotaan selisih tekanan uap

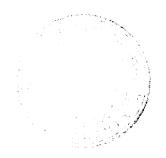
Keterangan:

BN = Himpunan keanggotaan big negatif

MN = Himpunan keanggotaan negative medium

SN = Himpunan keanggotaan *negative small*

Zero = Himpunan keanngotaan zero

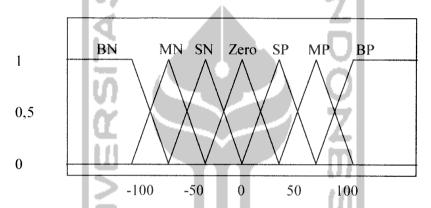


SP = Himpunan keanggotaan *small positif*

MP = Himpunan keanggotaan medium positif

BP = Himpunan keanggotaan big positif

Untuk output selisih suhu kondensor memilki fungsi keanggotaan dan *interval height* yang sama dengan selisih bahan bakar sedangkan *interval supportnya* antara (-146,7) – (146,7) seperti terlihat pada gambar 3.6.



Gambar 3.6. Fungsi keanggotaan selisih suhu kondensor

Keterangan:

BN = Himpunan keanggotaan big negatif

MN = Himpunan keanggotaan negative medium

SN = Himpunan keanggotaan negative small

Zero = Himpunan keanngotaan zero

SP = Himpunan keanggotaan *small positif*

MP = Himpunan keanggotaan medium positif

BP = Himpunan keanggotaan big positif

3.3.3 Inferensi

Aturan-aturan logika *fuzzy* yang akan dipergunakan sangat tergantung pada sistem yang dikendalikan. Tidak ada rumusan pasti dalam menentukan aturan-aturan fuzzy dan fungsi keanggotaan masukan dan keluaran.

Secara umum sebuah aturan *fuzzy* diekspresikan dalam bentuk *if-then* merupakan dasar dari sebuah relasi *fuzzy* atau dikenal juga dengan implikasi *fuzzy*. Pada sistim kontrol ini juga berbasis pada aturan *if-then* yang dapat menunjukan aturan dan hubungan antara input *error* (set point) dan output selisih jumlah bahan bakar, selisih jumlah tekanan uap, selisih jumlah suhu kondensor. Pada perancangan ini metode yang digunakan adalah metode Mamdani (Max-Min). Untuk menulis aturan perlu diperhatikan hal-hal berikut:

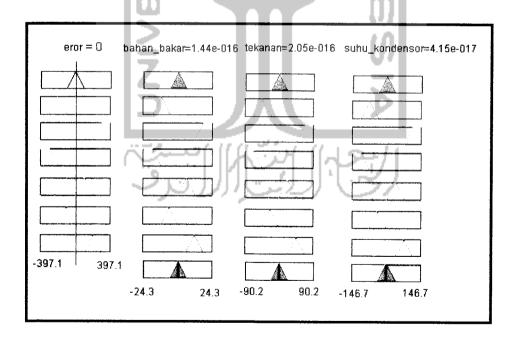
- a. Kelompokan semua aturan yang memiliki solusi pada variabel yang sama
- b. Urutkan aturan sehingga mudah dibaca.

Sebuah basis informasi *fuzzy* terdiri dari sekelompok aturan-aturan, aturan-aturan tersebut merealisasikan antar himpunan-himpunan *fuzzy* dari variabel-variabel *fuzzy* yang dimiliki oleh simulasi pengendali suhu ini. Realisasi antar himpunan-himpunan *fuzzy* dari variabel-variabel *fuzzy* adalah sebagai berikut:

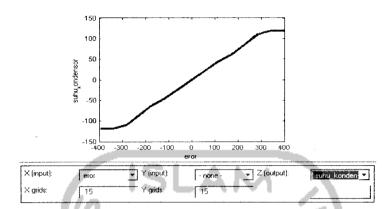
- IF eror zero then selisih bahan bakar zero AND selisih tekanan uap zero AND selisih suhu kondensor zero.
- IF eror NB then selisih bahan bakar NB AND selisih tekanan uap NB AND selisih suhu kondensor NB.
- IF eror NM then selisih bahan bakar NM AND selisih tekanan uap NM AND selisih suhu kondensor NM.

- IF eror NS then selisih bahan bakar NS AND selisih tekanan uap NS AND selisih suhu kondensor NS.
- 5. IF eror SP then selisih bahan bakar SP AND selisih tekanan uap SP AND selisih suhu kondensor SP.
- 6. IF eror MP then selisih bahan bakar MP AND selisih tekanan uap MP AND selisih suhu kondensor MP.
- 7. IF eror BP then selisih bahan bakar BP AND selisih tekanan uap BP AND selisih suhu kondensor BP.

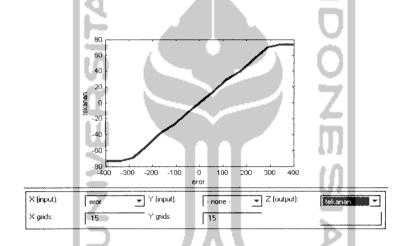
Rule viewer fuzzy kontol suhu boiler dapat dilihat pada gambar 3.7 dan surface pada gambar 3.8, 3.9, dan 3.10 dibawah ini.



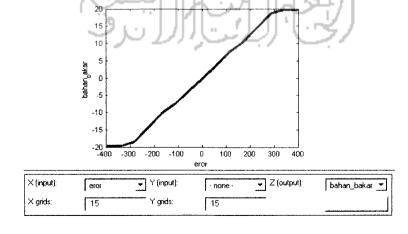
Gambar 3.7. Rule viewer FLC untuk suhu boiler



Gambar 3.8. Surface viewer error vs suhu kondensor



Gambar 3.9. Surface viewer error vs tekanan uap



Gambar 3.10. Surface viewer error vs bahan bakar

Pada ketiga gambar *surface* diatas menunjukan keluaran input berbanding lurus dengan keluaran output.

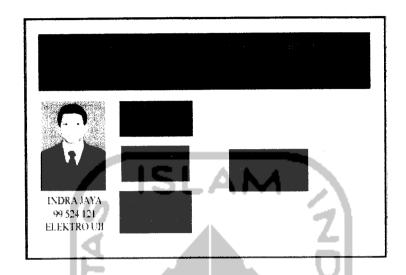
3.3.4 Defuzzifikasi

Metode yang digunakan pada proses ini adalah metode *centroid* (komposisi *moment*). Dengan nilai defuzifikasi (z) tersebut dicari nilai keanggotaannya pada masing-masing himpunan keluaran *fuzzy*. Dan dari masing-masing nilai keanggotaan himpunan keluaran *fuzzy*, diambil nilai yang paling besar dan himpunan keluaran *fuzzy* tersebutlah yang menjadi keputusan pengendali suhu boiler.

Output Fuzzy kontrol berupa selisih bahan bakar, selisih tekanan uap, dan selisih suhu kondensor berfungsi untuk mengurangi osilasi akibat eror yang dihasilkan antara suhu inferensi dan suhu aktual.

3.4 Perancangan GUI

Gui memberikan hasil yang baik, sederhana dan memudahkan untuk melihat hasil keluaran dari sistem. GUI ini merupakan inti dari simulasi pengendali suhu boiler . Pada GUI ini, nilai input yang dimasukan akan diproses dengan sistem *fuzzy* yang ada. Hasil dari proses ini akan ditampilkan berupa jumlah suhu yang diperlukan. Untuk menampilkan data-data input dan output menggunakan fasilitas menu yang telah disediakan oleh GUI, yaitu *figure*, *uicontrol*, *uimenu*, dan *axes*. *Navigator* gui untuk sistem ini dapat dilihat pada gambar 3.11.



Gambar 3.11. Tampilan gui untuk pengendali suhu boiler

Keterangan:

- Input : Memanggil masukan step untuk memasukan nilai yang diinginkan sebagai input berupa nilai suhu boiler yang diinginkan dengan batasan nilai 812,9 – 1209.
- 2. Start: Menjalankan simulasi pada simulink.
- Output: Menampilkan grafik kinerja sistem terhadap input yang diberikan.

 Dalam hal ini akan diperlihatkan grafik suhu referensi dan suhu aktual (X VS Y), grafik perubahan nilai bahan bakar (A), perubahan nilai tekanan uap(B), perubahan nilai suhu kondensor(C), serta grafik perubahan nilai set point (D)
- 4. Close: Menutup GUI.

BAB IV

ANALISIS DAN PEMBAHASAN

4.1. Hasil dan Analisa

Sistem kendali logika *fuzzy* dengan penalaran sistem keanggotaan diharapkan mampu menunjukan kerja dari pengendalian *fuzzy*. Pengendali dirancang untuk memperoleh tanggapan sistim plant seperti yang dikehendaki untuk berbagai nilai set point pada rentang tertentu.

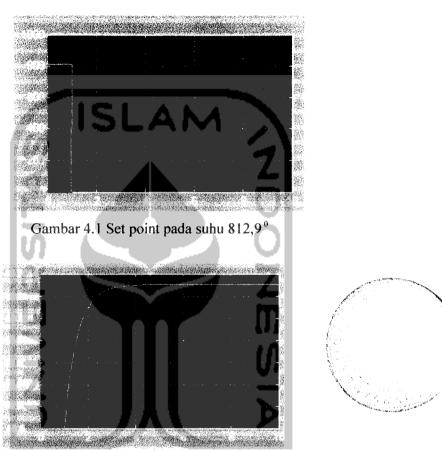
Dalam penelitian ini akan diuji tanggapan sistem yang dikendalikan dengan menggunakan logika fuzzy dengan perubahan set point.

Pengujian dilakukan untuk mengamati tanggapan sistem terhadap nilai set point yang diberikan. Pengujian dilakukan untuk menemukan besar *error*, waktu bangun (*rise time*), nilai maximal (*overshoot*), *setting time*, dan keadaan *stady state* motor. Pada Pengujian ini pula kita dapat melihat grafik perubahan bahan bakar, tekanan uap, dan suhu kondensor.

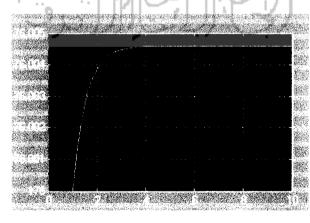
4.1.1 Pengujian dengan suhu 812.9⁰

Dari grafik pada gambar 4.1 dapat dilihat bahwa pada setpoint 812,9^o menunjukan *stady state* suhu boiler pada suhu 812,9^o. Pada kondisi ini sistim langsung berada pada kondisi stady state tidak terdapat *error* dan *overshoot*. Untuk grafik bahan bakar terjadi kenaikan (pertambahan) begitu pula pada

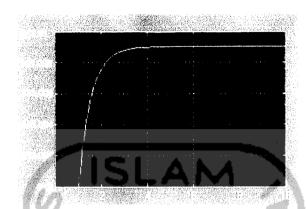
tekanan uap dan suhu kondensor dapat kita lihat pada grafik 4.2, grafik 4.3, dan grafik 4.4.



Gambar 4.2. Perubahan jumlah bahan bakar pada suhu 812,9°



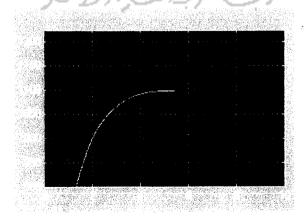
Gambar 4.3. Perubahan jumlah tekanan uap pada suhu $812,9^{\circ}$



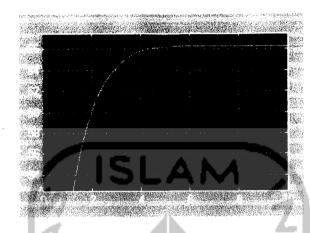
Gambar 4.4. Perubahan jumlah suhu kondensor pada suhu 812,9°

4.1.2. Pengujian dengan suhu 1100°

Dari grafik pada gambar 4.5 dapat dilihat bahwa pada setpoint 1100⁰ menunjukan *stady state* suhu boiler pada suhu 1100⁰, *seting time* yang diperlukan yaitu 6 detik, tidak terdapat *error* dengan *rise time* 4 detik dan tidak terjadi *overshoot*. Untuk grafik bahan bakar terjadi pertambahan dari kondisi awal sebesar 48.6 kg/s menjadi 66,31 kg/s, untuk tekanan uap perubahan terjadi dari 176 menjadi 242.1, begitu pula terjadi penambahan suhu pada kondensor dari 313⁰K menjadi 417⁰K. Hal ini ditujukan oleh grafik 4.6, 4.7, dan 4.8.



Gambar 4.5 Setpoint pada suhu 1100°



Gambar 4.6. Perubahan jumlah bahan bakar pada suhu 1100°



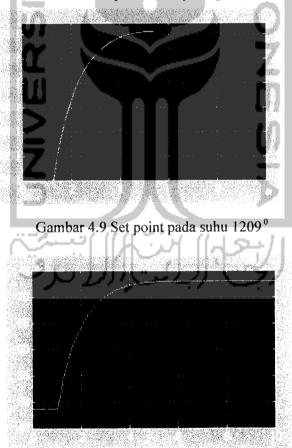
Gambar 4.7. Perubahan jumlah tekanan uap pada suhu 1100°



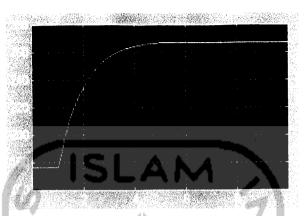
Gambar 4.8. Perubahan jumlah suhu konensor pada suhu 1100°

4.1.3 Pengujian dengan suhu 1209⁰

Dari grafik pada gambar 4.9 dapat dilihat bahwa pada setpoint 1209⁰ menunjukan *stady state* suhu boiler pada suhu 1209⁰, *seting time* yang diperlukan yaitu 6 detik, tidak terdapat *error* dengan *rise time* 4 detik dan tidak terjadi *overshoot*. Untuk grafik bahan bakar terjadi pertambahan dari kondisi awal sebesar 48.6 kg/s menjadi 73,01 kg/s, untuk tekanan uap perubahan terjadi dari 176 menjadi 367,1, begitu pula terjadi penambahan suhu pada kondensor dari 313⁰K menjadi 457,9⁰K. Hal ini dapat terlihat pada grafik 4.10, 4.11, dan 4.12

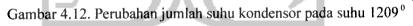


Gambar 4.10. Perubahan jumlah bahan bakar pada suhu 1209°



Gambar 4.11. Perubahan jumlah tekanan uap pada suhu $1209^{\,0}$





Tabel 4.1. Hasil percobaan pada pengendali suhu boiler

Percobaan	Suhu referensi	Bahan bakar	Tekanan uap	Suhu Kondensor	Suhu aktual
	(K)	(kg/s)	(N/m²)	(K)	(K)
1	812.9°	48.6	176	313°	812.9°
2	1100°	66.31	242.1	417°	1100°
3	1209°	73.01	367.1	457.9°	1209°

4.2. Pembahasan.

Sistem kendali logika *fuzzy* dalam perancangan ini mudah untuk dimodifikasi sesuai dengan kebutuhan sistem yang diinginkan. Kendala yang dialami adalah penentuan persamaan matematis yang ada dalam plant, sedikit kesalahan akan mempengaruhi kinerja sistem secara keseluruhan.

Untuk proses penentuan fungsi keanggotaan (membership function) dilakukan dengan proses pencarian nilai selisih minimum dan selisih maksimum dari input plant. Penggunaan tipe trapezium (trampf) dan segitiga (trimpf) pada perancangan fungsi keanggotaan fuzzy didasari oleh kebutuhan terhadap nilai yang diperlukan dan keinginan dari perancang itu sendiri. Pada umumnya hasil keluaran dari berbagai tipe fungsi keanggotaan logika fuzzy ini bernilai sama.

Secara keseluruhan kinerja sistem cukup baik karena setiap pengujian masukan berupa setpoint mampu merespont perubahan yang terjadi dengan baik. Kekurangan sistem ini adalah tidak mampu merespon suhu diatas nilai maksimum yang telah ditetapkan.



BAB V

PENUTUP

5.1 Kesimpulan

Berdasarkan dari hasil perancanagan dan pengujian dengan beberapa set point dari suhu boiler dengan menggunakan kendali logika *fuzzy* maka dapat ditarik beberapa kesimpulan yaitu:

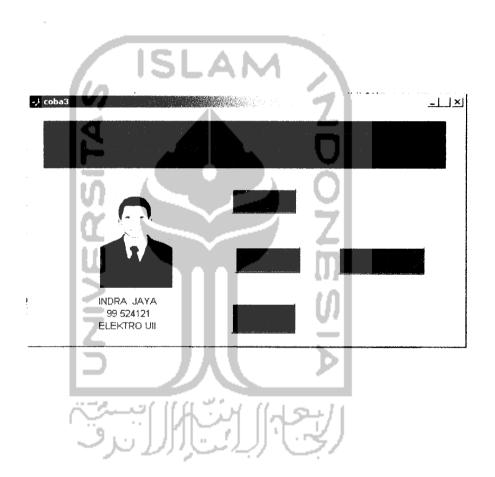
- 1. Fungsi keanggotaan *fuzzy* sangat mempengaruhi presisi keluaran yang dihasilkan. Semakin banyak fungsi keanggotaannya maka presisi terhadap hasil keluaran yang diinginkan akan semakin baik.
- Untuk menghasilkan suhu boiler sebesar 1209° K maka jumlah bahan bakar yang dibutuhkan adalah sebesar 73,01 kg/s, tekanan uap yang dihasilkan 367,1.10⁴ N/m², dan suhu kondensor yang diperlukan sebesar 457,9° K.
- 3. Secara keseluruhan kinerja kendali *fuzzy* cukup baik karena setiap pengujian masukan berupa setpoint mampu merespont perubahan yang terjadi dengan baik. tanpa terdapat *overshoot* dengan rata-rata *settling time* yang diperlukan yaitu 6 detik dan *rise time* 4 detik.

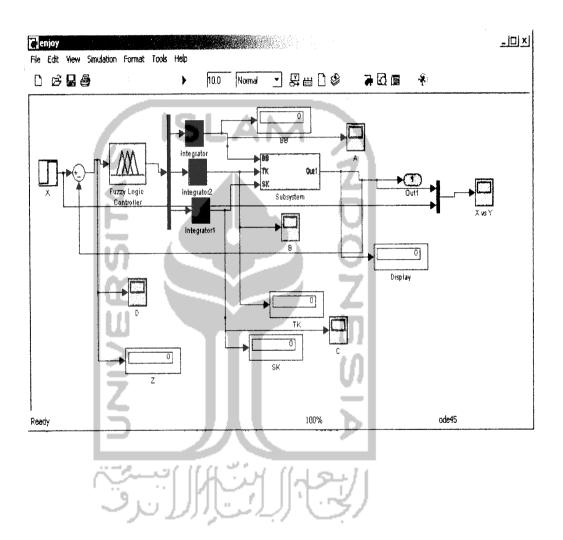
5.2. Saran

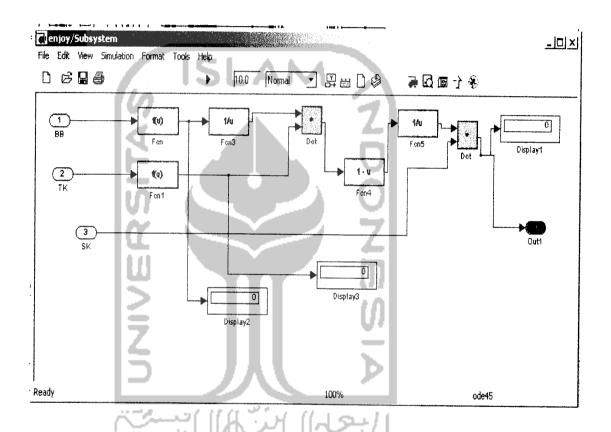
- Agar lebih interaktif bagi yang ingin membandingkan sebaiknya softwere yang telah ada sekarang ditambah lagi dengan beberapa algoritma lain seperti : algoritma genetic ataupun Jaringan Saraf Tiruan kemudian membandingkan dengan mencari keunggulan dari masingmasing algoritma tersebut.
- 2. Bagi yang ingin mengembangkan sebaiknya sistem ini tidak hanya sampai pada boiler tapi dpat diterudkan dengan mengembangkannya sampai sistem turbin.











DAF TAR PUSTAKA

Http://www.google.com"PLTU"

Kadir, Abdul. 1996. "Pembangkit Tenaga Listrik", UI-Press, Jakarta.

Ksumadewi, Sri. 2002. "Analisis dan Desain Sistem Fuzzy

Menggunakan Toolbox MATLAB", Graha Ilmu, yogyakarta.

Kusumadewi, Sri & Purnomo, Hari. 2004. "Logika Fuzzy", Graha Ilmu, Yogyakarta.

Pitowarno, Endra. 2006. "Robotika", Andi, Yogyakarta.

Pudjanarsa, Astu & Purnomo, Hari. 2004. "Mesin Konversi Energi",

Andi, Yogyakarta

Sugiharto, Aris. 2006. "MATLAB", Andi, Yogyakarta.