

PERBANDINGAN ALGORITMA KENDALI FORMASI ROBOT MAJEMUK TIPE UNICYCLE:

Pengendali terdistribusi berbasis konsensus versus pengendali *vector field*

SKRIPSI

untuk memenuhi salah satu persyaratan
mencapai derajat Sarjana S1



Disusun oleh:

Muhammad Zharfan Wiranata

14524109

Jurusan Teknik Elektro

Fakultas Teknologi Industri

Universitas Islam Indonesia

Yogyakarta

2019